**Выход из лабиринта**

**Компоненты и подключение:**

* Ультразвуковой датчик - **IN1** 1 шт.
* Мотор - **M1**, **M2** 2 шт.

**Описание:**

Робот вращается на месте пока не найдёт достаточно удаленный объект (выход), затем начинает движение к нему.

**Схема:**

Начало

Дистанция > 50 см

Да

Нет

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Вперёд

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Назад